

# M1 info : Bases du Traitement du Signal

## Examen final - Durée : 2h

10 janvier 2008

*Documents et calculatrices autorisés, téléphones interdits.*

*Les réponses au QCM doivent être portées directement sur le premier feuillet, qui est à rendre avec votre copie. Les exercices peuvent être traités dans l'ordre qui vous conviendra, mais ne dispersez pas les réponses d'un même exercice dans la copie.*

### 1 Questions de cours

#### 1.1 Questions ouvertes (5 points)

*NB : Ces questions appellent des réponses à la fois courtes, précises et clairement justifiées.*

- 1) Soient deux signaux  $x(t)$  et  $y(t)$  aperiodiques d'énergie finie. On note  $\Gamma_{xy}(\tau)$  la corrélation entre  $x$  et  $y$ . Si  $\Gamma_{xy}(\tau)$  est maximal en  $\tau = 1$  s, qu'est-ce que cela signifie physiquement ?
- 2) L'espérance d'un signal  $x(t)$  aléatoire stationnaire se calcule de manière générale par :

$$E[x] = \int_{-\infty}^{+\infty} xp(x)dx$$

ce qui suppose de disposer d'un modèle probabiliste du signal. Quel est l'intérêt de l'hypothèse d'ergodicité pour le calcul approché de l'espérance et de l'autocorrélation d'un signal stationnaire ?

- 3) Quel lien existe-t-il entre la transformée en  $z$  et la transformée de Fourier à temps discret ?
- 4) Soit un quantificateur associant à chaque échantillon  $x[n]$  d'un signal une valeur  $x_Q[n]$  telle que :

$$x_Q[n] = \begin{cases} \text{partie entière de } x[n] & \text{si } |x[n]| < 128 \\ 127 & \text{si } x[n] \geq 128 \\ -128 & \text{si } x[n] \leq -128 \end{cases}$$

Ce système est-il linéaire ? Est-il stationnaire ? Justifiez vos réponses, notamment en donnant un contre-exemple si vous répondez par la négative.

## 1.2 QCM (4 points)

Pour chaque question, cochez toutes les affirmations justes (il peut ne pas y en avoir). Le barème est de 1 point si votre réponse est entièrement correcte, 0 sinon.

1) Un signal aléatoire continu, stationnaire, de moyenne nulle et de densité spectrale de puissance (DSP) nulle en dehors de l'intervalle  $[-B; B]$  est filtré par un filtre passe-bas idéal de fréquence de coupure  $\nu_c > B$ .

- Le signal de sortie est aussi stationnaire.
- On ne peut pas prévoir la moyenne du signal de sortie.
- Le signal de sortie a la même DSP que le signal d'entrée.
- Le signal de sortie a la même puissance que le signal d'entrée.

2) Lorsqu'on échantillonne à la fréquence  $\nu_e$  un signal de fréquence maximale  $\nu_{\max}$ , le théorème d'échantillonnage de Shannon exige que

- $\nu_e > 2\nu_{\max}$
- $\nu_e > \nu_{\max}/2$
- l'on utilise un filtre anti-repliement

3) Un filtre à réponse impulsionnelle infinie

- est causal s'il est stable
- est stable s'il est causal
- causal est stable ssi ses zéros sont de modules  $< 1$
- causal est stable ssi ses pôles sont de modules  $< 1$ .

4) Lorsqu'on analyse par transformée de Fourier discrète (TFD) le spectre d'une sinusoïde à partir d'un nombre fini d'échantillons, les raies spectrales subissent un élargissement

- à cause de la limitation de la durée d'observation
- qui serait moindre si l'on utilisait une transformée de Fourier à temps discret (TFTD) au lieu de la TFD
- qui dépend du type de fenêtre de pondération

## 2 Exercices

### 2.1 Etude d'un filtre (6 points)

Soit un filtre numérique d'entrée  $x(n)$  et de sortie  $y(n)$ , tel que :

$$y(n) = x(n) - 2x(n-1) + 2\rho \cos \theta y(n-1) - \rho^2 y(n-2), \quad \rho \in \mathbb{R}_+^*$$

- 1) Dessinez la structure du filtre. Est-ce un filtre à réponse impulsionnelle finie ou infinie ?
- 2) Calculez la fonction de transfert  $H(z)$  du filtre.
- 3) Quels sont les pôles et les zéros du filtre ? A quelle condition le filtre est-il stable ? Dessinez le diagramme pôles-zéros dans le cas où  $\rho = 0.8$  et  $\theta = \pi/4$ .
- 4) Esquissez le module de la réponse fréquentielle.

## 2.2 Sur-échantillonnage (7 points)

Soit un signal discret  $x[n]$  issu de l'échantillonnage à la fréquence  $\nu_e$  d'un signal analogique  $x(t)$ . On souhaite sur-échantillonner  $x[n]$  d'un facteur 2, c'est-à-dire obtenir à partir de  $x[n]$  un signal  $\tilde{x}[n]$  qui corresponde à l'échantillonnage de  $x(t)$  à la fréquence  $2\nu_e$ .

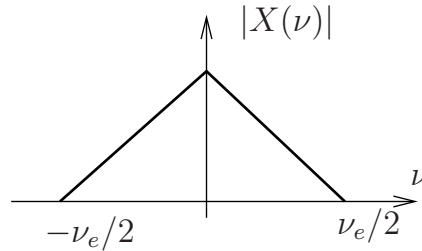


FIG. 1 – Spectre d'amplitude de  $x(t)$ .

1) La méthode usuelle comporte deux opérations successives, dont la première consiste à intercaler un zéro entre 2 échantillons successifs de  $x[n]$  (fig. 2a). On obtient le signal  $y[n]$  :

$$y[n] = \begin{cases} x[n/2] & \text{si } n \text{ pair} \\ 0 & \text{si } n \text{ impair} \end{cases}$$

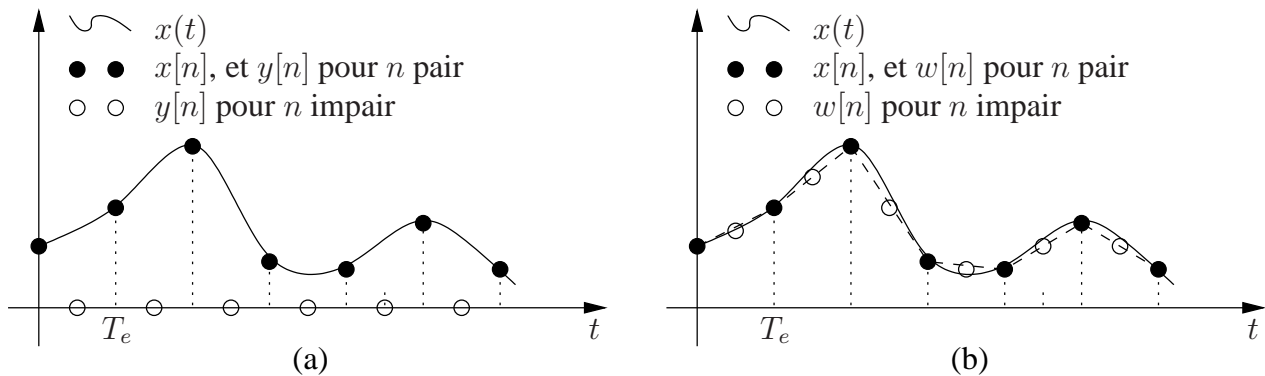


FIG. 2 – Suréchantillonnage.

Montrer que  $Y(f) = X(2f)$ ,  $f$  désignant la fréquence normalisée. Dessiner  $|X(f)|$  et  $|Y(f)|$  sur l'intervalle  $[-1/2; 1/2]$ . Quel est le deuxième traitement à appliquer à  $y$  pour obtenir le  $\tilde{x}[n]$  souhaité ? (justifier précisément votre réponse)

2) Une autre méthode, plus intuitive, consiste à intercaler non pas des zéros, mais des valeurs obtenues par interpolation linéaire (fig. 2b) :

$$w[n] = \begin{cases} y[n] & \text{si } n \text{ pair} \\ \frac{y[n-1] + y[n+1]}{2} & \text{si } n \text{ impair} \end{cases}$$

- Montrer que cette interpolation est équivalente au filtrage de  $y$  par un filtre de réponse impulsionnelle  $h(n) = \frac{1}{2}\delta(n+1) + \delta(n) + \frac{1}{2}\delta(n-1)$ .
- Calculer la fonction de transfert  $H(z)$  de ce filtre, puis sa réponse fréquentielle  $H(f)$ . Tracer  $|H(f)|$ .
- Comparer cette solution à la précédente : en quoi s'en approche-t-elle ? Laquelle vous semble la meilleure ?